

## MECÁNICA RELATIVISTA

### CADRIVECTOR DENSIDADE DE FORZA

As compoñentes covariantes do cadrivector corrente son

$$J_\alpha = g_{\alpha\beta} J^\beta = (\rho c, -\mathbf{J})$$

O cadrivector resultante de multiplicar o tensor electromagnético por  $J_\alpha$  contén as tres compoñentes da densidade de forza de Lorentz:

$$F^{\alpha\beta} J_\beta = f^\alpha, \quad \alpha = 1, 2, 3.$$

Por exemplo,  $f^1 = F^{1\beta} J_\beta = \frac{1}{c} E_x \rho c + B_z J_y - B_y J_z = (\rho \mathbf{E} + \mathbf{J} \times \mathbf{B})_x = f_x$ .

A outra compoñente é proporcional ó traballo  $w$  realizado polo campo por unidade de tempo e volumen (potencia por unidade de volumen) <sup>1</sup>:

$$F^{0k} J_k = \frac{1}{c} \mathbf{J} \cdot \mathbf{E} = \frac{w}{c}$$

Con estas compoñentes construímos o *cadrivector densidade de forza* :

$$f^\alpha = \left( \frac{w}{c}, \mathbf{f} \right) \quad (12.1)$$

### FORZA DE MINKOWSKI

A integral deste cadrivector nun volumen  $V$  tridimensional non é un cadrivector, debido a que o volumen non é invariante.

En cambio un 4-volumen (volumen tetradimensional)  $V^{(4)}$ , dado que a transformación de Lorentz é ortogonal, (logo o xacobiano do cambio de variable de  $V^{(4)}$  a  $V^{(4)}$  será 1):

$$|DA| = \begin{vmatrix} \gamma & -\gamma\beta & & \\ -\gamma\beta & \gamma & & \\ & & 1 & \\ & & & 1 \end{vmatrix} = \gamma^2(1 - \beta^2) = 1$$

é invariante, de onde <sup>2</sup>:

$$A \left( \int_{V^{(4)}} f^\alpha dv \right) = \int_{A(V^{(4)})} f'^\alpha dv' = \int_{V^{(4)}} A \circ f'^\alpha |DA| dv = \int_{V^{(4)}} A \circ f'^\alpha dv$$

tén carácter cadrivectorial.

<sup>1</sup> Os índices latinos refírense a coordenadas *espaciales* e toman os valores 1, 2, 3 ou  $x, y, z$ .

<sup>2</sup> A primeira igualdade é a tradución matemática do sentido físico da transformación. A continuación aplícase o teorema de cambio de variable. A notación  $A \circ f'^\alpha$  representa  $f'^\alpha(t', \mathbf{r}')$ .

Supoñamos a forza  $F^\alpha = \int_V f^\alpha dv$  actuando sobre un volumen tridimensional  $V$  (o superíndice non significa que sea un cadrivector). A variación do momento  $\Delta p^\alpha$ , en cambio:

$$\Delta p^\alpha = \int_{\Delta t} F^\alpha dt = \int_{\Delta t} \left( \int_V f^\alpha dv \right) dt = \int_{V^{(4)}} f^\alpha dv^{(4)},$$

si será cadrivectorial.

A derivada con respecto ó tempo propio  $\tau$ , invariante, é o cadrivector

$$K^\alpha = \frac{dp^\alpha}{d\tau} = \gamma \frac{dp^\alpha}{dt} = \int_V \gamma f^\alpha dv$$

chamado *forza de Minkowski*:

$$K^\alpha = \left( \gamma \frac{P}{c}, \gamma \mathbf{F} \right) \quad (12.2)$$

cunha compoñente proporcional á potencia  $P$  xenerada polo campo e as tres compoñentes da forza de Lorentz  $\mathbf{F}$ , multiplicadas por  $\gamma$ .

A forza sobre unha partícula calcúlase supoñendo que no volumen  $V$  que contén a carga da partícula os campos (externos) son constantes:

$$\begin{aligned} \int_V \gamma_u (\rho \mathbf{E} + \mathbf{J} \times \mathbf{B}) dv &= \int_V \gamma_u \rho (\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B}) dv = \gamma_u (\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B}) \int_V \rho dv = \gamma_u q (\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B}) \\ \int_V \gamma_u \frac{1}{c} \mathbf{J} \cdot \mathbf{E} dv &= \int_V \gamma_u \frac{1}{c} \rho \mathbf{u} \cdot \mathbf{E} dv = \gamma_u q \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}}{c} \end{aligned}$$

A forza de Minkowski que actúa sobre a partícula é logo

$$K^\alpha = \left( \gamma_u q \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}}{c}, \gamma_u q (\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B}) \right) = \left( \gamma_u q \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}}{c}, \gamma_u \mathbf{F} \right) \quad (12.3)$$

### TENSOR ENERXÍA-MOMENTO

Os teoremas de conservación da enerxía e do momento electromagnéticos pódense reunir nunha sola expresión covariante. O teorema de Poynting en forma diferencial (2.8) onde  $w = \mathbf{J}_f \cdot \mathbf{E}$  é a potencia disipada por unidade de volumen, queda

$$\frac{\partial u_{em}}{\partial t} + \nabla \cdot \mathbf{S} = -w$$

e, en catro dimensións:

$$\frac{\partial u_{em}}{\partial x^0} + \frac{1}{c} \left( \frac{\partial S_x}{\partial x^1} + \frac{\partial S_y}{\partial x^2} + \frac{\partial S_z}{\partial x^3} \right) = -\frac{w}{c} = -f^0 \quad (12.4)$$

Tamén o teorema de conservación do momento (2.17)

---

<sup>3</sup> Adiantamos o concepto de momento relativista, que se desenrolará máis tarde (12.10).

$$\frac{d}{dt} \left( \mathbf{p} + \varepsilon_0 \int_V \mathbf{E} \times \mathbf{B} dv \right) = \oint_S \mathbf{T}^M \hat{\mathbf{n}} da = \int_V \nabla \cdot \mathbf{T}^M dv ,$$

( $\mathbf{T}^M$  é o tensor de Maxwell), identificando a derivada do momento coa forza aplicada e posto na forma diferencial

$$\frac{\partial}{\partial t} \underbrace{(\varepsilon_0 \mathbf{E} \times \mathbf{B})}_{\mathbf{g}} - \nabla \cdot \mathbf{T}^m = -\mathbf{f}$$

admite unha descomposición en coordenadas rectangulares. Se  $x^i$  é un dos eixes cartesianos no espacio tridimensional,

$$\begin{aligned} (\nabla \cdot \mathbf{T}^M)_i &= \hat{\mathbf{e}}_i \cdot (\nabla \cdot \mathbf{T}^M) = \nabla \cdot (\mathbf{T}^M \hat{\mathbf{e}}_i) = \nabla \cdot \begin{bmatrix} T_{xx} & T_{yx} & T_{zx} \\ T_{xy} & T_{yy} & T_{zy} \\ T_{xz} & T_{yz} & T_{zz} \end{bmatrix} \hat{\mathbf{e}}_i = \\ &= \nabla \cdot \begin{pmatrix} T_{ix} \\ T_{iy} \\ T_{iz} \end{pmatrix} = \frac{\partial T_{ix}}{\partial x} + \frac{\partial T_{iy}}{\partial y} + \frac{\partial T_{iz}}{\partial z} = \frac{\partial T_{ij}}{\partial x^j} \end{aligned} \quad (12.5)$$

variando o índice latino  $i$  entre 1 e 3. E en canto o término do momento  $\mathbf{g}$ ,

$$\left( \frac{\partial \mathbf{g}}{\partial t} \right)_i = \frac{\partial (c g_i)}{\partial x^0} \quad (12.6)$$

Todo isto permítenos construír o seguinte sistema de ecuacións

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x^0} \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial x^\alpha} \\ \vdots \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{em} & \frac{1}{c} \mathbf{S} \\ \vdots & \vdots \\ c \mathbf{g} & -\mathbf{T}^M \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} f^0 \\ \vdots \\ f^\alpha \\ \vdots \end{pmatrix} \quad (12.7)$$

O tensor  $T^{\alpha\beta}$  que representamos por bloques é o *tensor de enerxía-momento electromagnético*. Explícitamente

$$T^{\alpha\beta} = \begin{pmatrix} u_{em} & \frac{1}{c} S_x & \frac{1}{c} S_y & \frac{1}{c} S_z \\ c g_x & -T_{xx} & -T_{xy} & -T_{xz} \\ c g_y & -T_{yx} & -T_{yy} & -T_{yz} \\ c g_z & -T_{zx} & -T_{zy} & -T_{zz} \end{pmatrix} \quad (12.8)$$

Compróbase facilmente que no espacio libre é un tensor simétrico.

A conservación da enerxía-momento electromagnéticos queda así condensada na relación

$$\frac{\partial T^{\alpha\beta}}{\partial x^\beta} = -f^\alpha \quad (12.9)$$

O carácter tensorial de  $T^{\alpha\beta}$  pódese supoñer polo cumprimento da ecuación anterior. Un procedemento máis directo é comprobar que

$$T_\beta^\alpha = \frac{1}{\mu_0} \left[ F^{\alpha\lambda} F_{\lambda\beta} - \frac{1}{4} \delta_\alpha^\beta (F^{\lambda\mu} F_{\lambda\mu}) \right]$$

### CADRIVECTOR MOMENTO

En mecánica non relativista, a *enerxía* e o *momento* son magnitudes aditivas e conservativas. Por *aditiva* enténdese que a magnitude total dun sistema é a suma das correspondentes ás partes, sempre que non haxa termos de interacción. Por *conservativa*, que se non hai interacción co exterior, o valor do total non depende do tempo.

Na extensión relativista destes conceptos trátase de manter estas dúas propiedades, e que ademáis, no límite non relativista (velocidade moito menor ca  $c$ ), a enerxía e o momento relativistas coincidan cos non relativistas.

O *momento*  $\mathbf{p}$  dunha partícula enténdese como unha magnitude vectorial que depende da velocidade  $\mathbf{u}$  da partícula. Pola isotropía do espacio,  $\mathbf{p}$  e  $\mathbf{u}$  deben ser paralelos, e a relación entre eles non debe depender da dirección. Logo, admitindo unha posible dependencia con respecto ó módulo da velocidade, definimos

$$\mathbf{p} = m(u) \mathbf{u} \quad (12.10)$$

A enerxía  $\mathcal{E}$ , igualmente, poderá depender de  $u$ , pero non da dirección.

Sea  $m_0$  a *masa propia* dunha partícula, é dicir, a masa (invariante) que tería pra un observador con respecto ó que a partícula estivese en repouso. Construimos o *cadrivector momento* multiplicando  $m_0$  polo cadrivector velocidade:

$$G^\alpha = m_0 U^\alpha = (\gamma_u m_0 c, \gamma_u m_0 \mathbf{u}) \quad (12.11)$$

A derivada de  $G^\alpha$  con respecto ó tempo propio  $\tau$  tamén será un cadrivector:

$$\frac{dG^\alpha}{d\tau} = m_0 a^\alpha$$

A xeneralización “natural” da segunda lei de Newton sería identificar esta derivada coa forza de Minkowski  $K^\alpha$ :

$$\frac{dG^\alpha}{d\tau} = K^\alpha, \quad (12.12)$$

xa que no límite clásico esto coincide coa dita lei. En efecto, por (9.30) e (12.12):

$$\begin{aligned} \frac{dG^0}{dt} &= \frac{1}{\gamma_u} \frac{dG^0}{d\tau} = m_0 \frac{a^0}{\gamma_u} = m_0 \gamma_u^3 \frac{\mathbf{u} \cdot \dot{\mathbf{u}}}{c} = \frac{\gamma_u^3}{c} \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m_0 u^2 \right) \\ \frac{dG^0}{dt} &= \gamma_u q \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}}{c} \end{aligned}$$

Esto, cando  $\gamma_u = 1$ , é o teorema clásico de conservación da enerxía

$$\frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m_0 u^2 \right) = q \mathbf{u} \cdot \mathbf{E}$$

En canto á parte espacial,

$$\frac{m_0}{\gamma_u} \left( \gamma_u^2 \dot{\mathbf{u}} + \gamma_u^4 \mathbf{u} \frac{\mathbf{u} \cdot \dot{\mathbf{u}}}{c^2} \right) = \mathbf{F}$$

no límite non relativista equivale á 2ª lei de Newton:

$$m_0 \dot{\mathbf{u}} = \mathbf{F}$$

Ó coincidiren pra  $\gamma = 1$  e transformárense da mesma maneira os dous membros da igualdade, queda probado (12.12). Expresado en función do tempo  $t$ , dado que  $d\tau/dt = 1/\gamma_u$ , obtense a ecuación relativista da dinámica dunha partícula:

$$\frac{dG^a}{dt} = \frac{1}{\gamma_u} K^a \quad (12.13)$$

Esta ecuación descomponse en dúas:

$$\begin{aligned} \frac{d(\gamma_u m_0 c)}{dt} &= q \frac{\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}}{c} \\ \frac{d(\gamma_u m_0 \mathbf{u})}{dt} &= q(\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B}) \end{aligned} \quad (12.14)$$

Destas:

$$\frac{d(\gamma_u \mathbf{u})}{dt} = \mathbf{u} \frac{d\gamma_u}{dt} + \gamma_u \dot{\mathbf{u}} = \frac{q}{m_0 c^2} \mathbf{u}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}) + \gamma_u \dot{\mathbf{u}} = \frac{q}{m_0} (\mathbf{E} + \mathbf{u} \times \mathbf{B})$$

Facendo  $\mathbf{E} = \mathbf{E}_{\parallel} + \mathbf{E}_{\perp}$  podemos poñer

$$\gamma_u \dot{\mathbf{u}} = \frac{q}{m_0} \left( -\frac{1}{c^2} \mathbf{u}(\mathbf{u} \cdot \mathbf{E}) + \mathbf{E}_{\parallel} + \mathbf{E}_{\perp} + \mathbf{u} \times \mathbf{B} \right) = \frac{q}{m_0} \left[ \left( 1 - \frac{u^2}{c^2} \right) \mathbf{E}_{\parallel} + \mathbf{E}_{\perp} + \mathbf{u} \times \mathbf{B} \right]$$

e obter as compoñentes paralela e perpendicular a  $\mathbf{u}$  da aceleración:

$$\begin{aligned} \dot{\mathbf{u}}_{\parallel} &= \frac{q}{m_0 \gamma_u^3} \mathbf{E}_{\parallel} \\ \dot{\mathbf{u}}_{\perp} &= \frac{q}{m_0 \gamma_u} (\mathbf{E}_{\perp} + \mathbf{u} \times \mathbf{B}) \end{aligned} \quad (12.15)$$

A *inercia* da partícula é distinta según que a forza sea paralela ou perpendicular a  $\mathbf{u}$ . As magnitudes que representan esta inercia chámanse *masa lonxitudinal*,  $m_{\parallel}$ , e *masa transversal*,  $m_{\perp}$ :

$$\begin{aligned} m_{\parallel} &= m_0 \gamma_u^3 \\ m_{\perp} &= m_0 \gamma_u \end{aligned}$$

O feito de que  $m_{\parallel} \rightarrow \infty$  cando  $u \rightarrow c$  fai que ningunha partícula con masa  $m_0 \neq 0$  poida ser acelerada hasta chegar á velocidade da luz.

### MASA RELATIVISTA

Pra manter a definición (12.10) temos que admitir que a masa varía da forma

$$m = \gamma_u m_0 = \frac{m_0}{\sqrt{1 - u^2/c^2}} \quad (12.16)$$

Esta masa, que coincide coa masa transversal definida antes, chámase *masa relativista*. A baixas velocidades é igual á masa clásica  $m_0$ .

A primeira ecuación de (12.14), sabendo que  $q \mathbf{u} \cdot \mathbf{E}$  é o traballo por unidade de tempo do campo, debe ser a variación con respecto ó tempo da enerxía  $\mathcal{E}$  da partícula:

$$\frac{d(\gamma_u m_0 c^2)}{dt} = \frac{d(mc^2)}{dt} = q \mathbf{u} \cdot \mathbf{E} = \frac{d\mathcal{E}}{dt} \quad (12.17)$$

Logo  $\mathcal{E} = mc^2 + C$ , sendo  $C$  unha constante. É razonable, e concorda coa experiencia, facer  $C = 0$ . Con eso temos a *relación de Einstein*

$$\mathcal{E} = mc^2 \quad (12.18)$$

entre a masa dunha partícula e a súa enerxía.

O cadrivector momento (12.11) queda  $G^\alpha = (mc, m\mathbf{u}) = (mc, \mathbf{p})$ . Multiplicando pola constante  $c$  e usando (12.16) e (12.18) resulta que  $cG^\alpha = (\mathcal{E}, c\mathbf{p})$  é un cadrivector. En consecuencia  $\mathcal{E}^2 - p^2c^2$  é invariante, e igual ó valor  $m_0c^2$  que toma cando  $\gamma_u = 1$ . Logo

$$\mathcal{E}^2 = p^2c^2 + m_0^2c^4 \quad (12.19)$$

sendo  $\mathcal{E}_0 = m_0c^2$  a enerxía en repouso e o resto  $\mathcal{E}_c = (\gamma - 1) m_0c^2$  a enerxía cinética.